

# シャトルスカディ 追加説明書

## Shuttle SCEADU Additional instructions

(平成13年6月初版用)  
(for First printing June, 2001)

この度は Shuttle SCEADU 30/50 をご購入いただき、誠にありがとうございました。

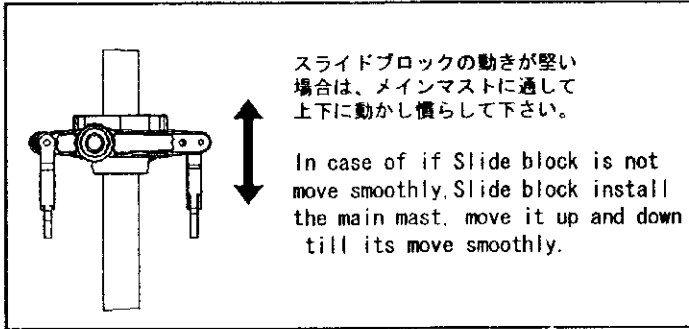
取扱説明書について追加および訂正がございます。必ずこの説明文をお読み下さい。

Thank you for purchasing Shuttle SCEADU 30/50.

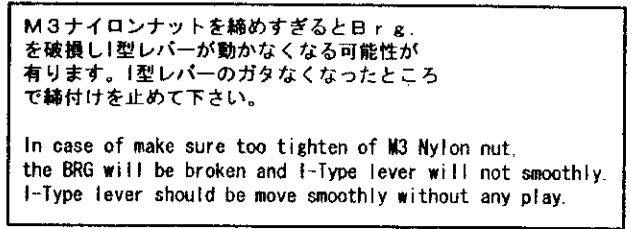
These additional instructions contain additional information and corrections to instruction manual.

Do not fail to read carefully.

### P21 追加 Addition




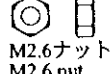
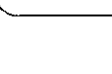


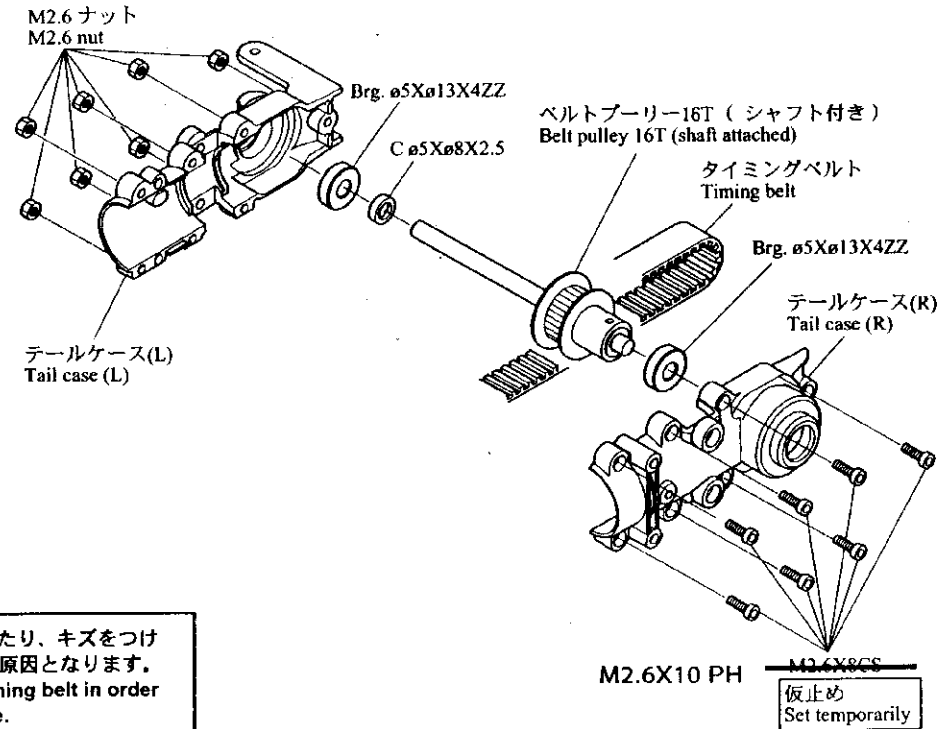
### P23 追加 Addition



### P23 訂正 Correction

#### 20 テールケース部の組立 Tail case assembly

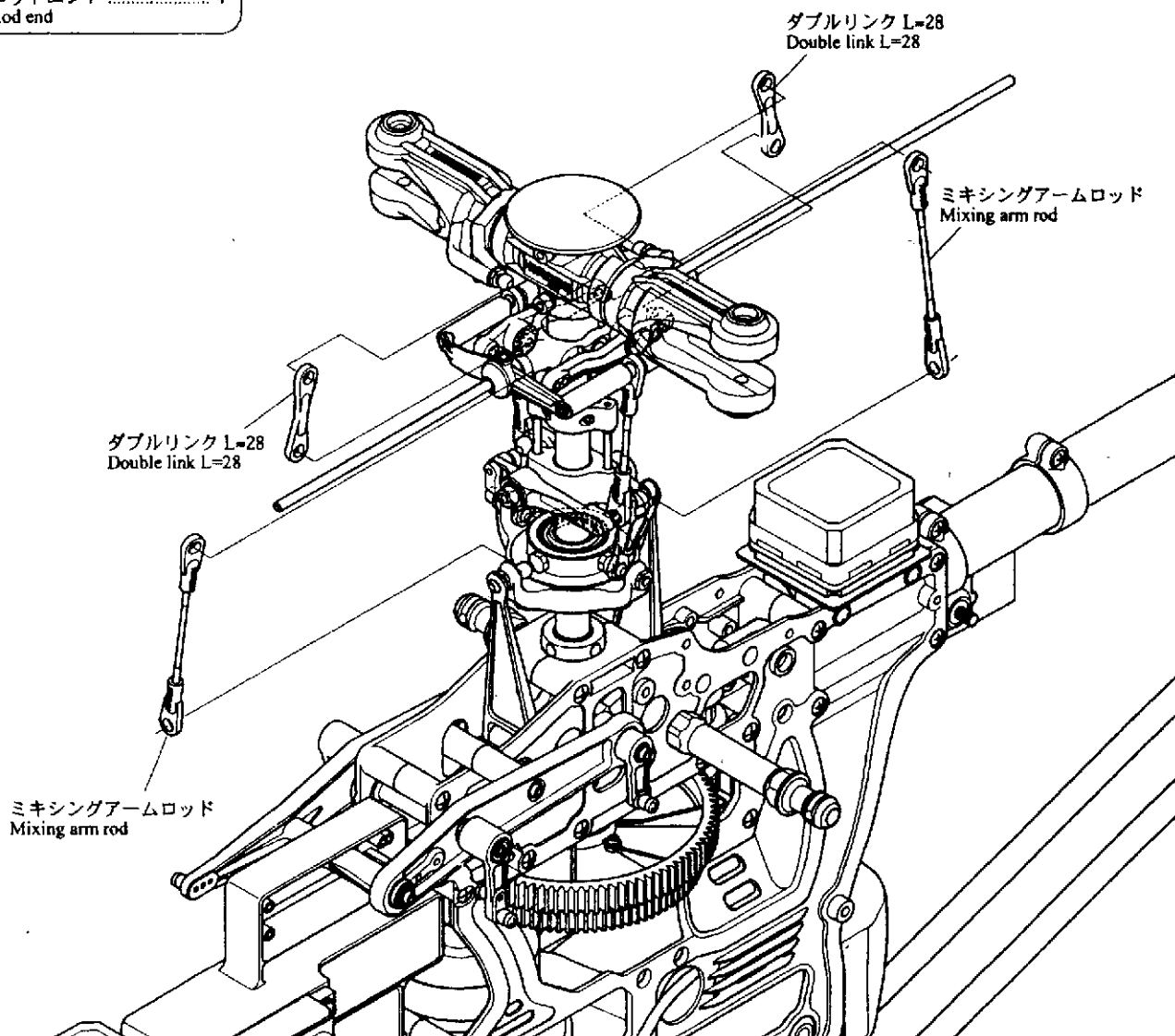
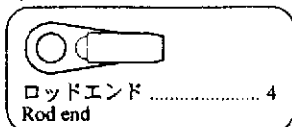
-  Brg. ø5Xø13X4ZZ..... 2
-  Ca5Xø8X2.5..... 1
-  M2.6X8CS..... 7
-  M2.6x10 PH..... 7
-  M2.6ナット..... 7



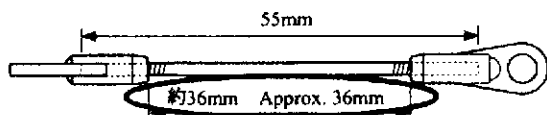
**注意 Caution**

タイミングベルトは、折り曲げたり、キズをつけたりしないでください。破損の原因となります。  
Do not bend or scratch the timing belt in order to reduce the risk of breakage.

# ローターヘッド部のリンケージ Rotor head linkage



ミキシングアームロッド (2set)  
Mixing arm rod (2 sets)







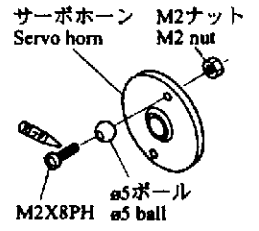
## ⚠ 注意 Caution

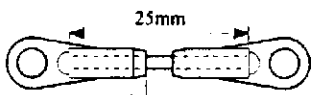
ブレード取付後、実際にピッチを測って再調整を行います。  
After installing the blade, measure the pitch and readjust.

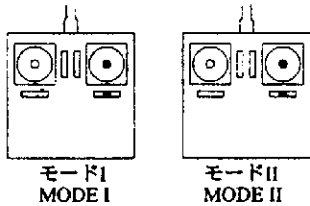
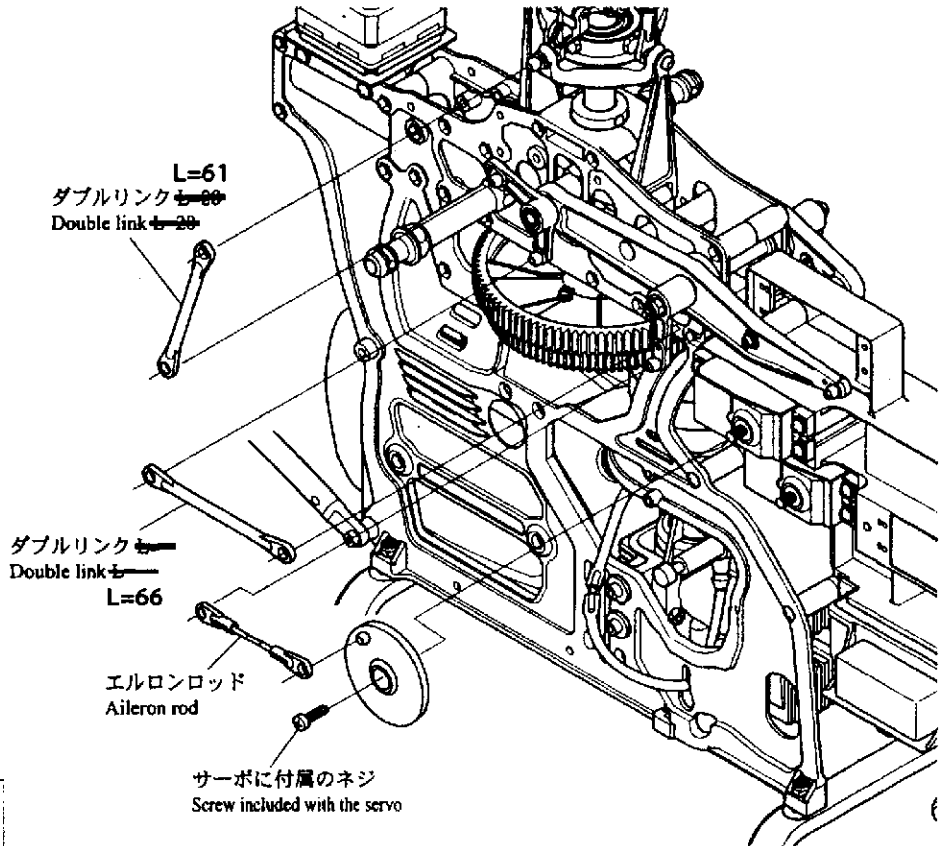
- ・FRP製ねじり下げ付ローター（50クラス）を仕様する場合は記述どおりに、木製ローター（30クラス）を使用する場合は33.5mmに組立て下さい。
- ・If FRP rotor with washout (for 50 class engine) is used, the distance between rod ends is as the description and if wooden rotor (for 30 class engine) is used, it is 33.5mm.

エルロンのリンケージ  
Aileron linkage

 M2X8PH ..... 1  
 M2ナット ..... 1  
 M2 nut  
 ø5ボール ..... 1  
 ø5 ball  
 ロッドエンド ..... 2  
 Rod end

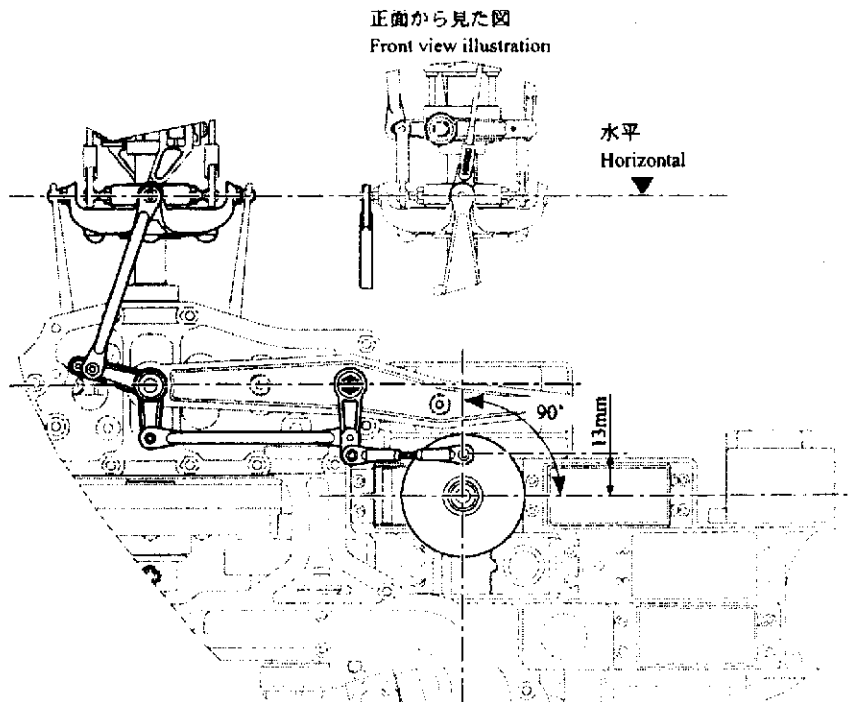
サーボホーン M2ナット  
 Servo horn M2 nut  
  
 M2X8PH ø5ボール  
 M2X8PH ø5 ball

エルロンロッド (Aileron rod)   
 25mm  
 約4mm Approx. 4mm



送信機のスティックの位置  
Positioning of the transmitter stick

- 送信機のスティックがニュートラル、トリムがニュートラルの時、サーボホーンに取り付けたø5ボールが右図の位置になるよう、サーボにサーボホーンを取り付けます。
- 正面から見て、スワッシュプレートが水平になるように、エルロンロッドの長さを調整してください。
- With the transmitter stick and the trim at neutral, install the servo horn to the servo according to the positioning of the ø5 ball attached to the servo horn as illustrated on the right.
- View the unit from the front and adjust the length of the aileron rod so as to make the swash plate horizontal.



### P60 訂正 Correction

コードNo. Code No.	品名 Name	入数 Qty	価格(円) Unit price in yen	備考 Remarks
0412-104	ダンパーゴム <del>460</del> 6X12X7.5 #80 Damper rudder <del>#80</del>	4	400	

### 追加 Addition

0402-722	SE メインブレード L=570 (FRP) SE Main blade L=570 (FRP)	2	9,800	
----------	---	---	-------	--

### P62 訂正 Correction

0412-123	SD エンジンマウント 30 用 SD Engine mount for 30 engine	1	1,400	ネジ、 <del>ナット</del> 付 Screws and <del>washers</del> attached
0412-124	SD エンジンマウント 50 用 SD Engine mount for 50 engine	1	2,800	ネジ、 <del>ナット</del> 付 Screws and <del>washers</del> attached

<del>010</del> 2529- <del>009</del>	Oリング SS050 O ring SS050	5	300	
2530-004	ピボットボルト (D) <del>a5X7XM3</del> φ5X5XM3 Pivot bolt (D) a5X5XM3	2	400	
2530-005	ピボットボルト (E) <del>a5X7XM3</del> φ5X7XM3 Pivot bolt (E) <del>a5X7XM3</del> φ5X7XM3	2	300	

### P66 訂正 Correction

0402-530	ランディングギヤセット (白) Landing gear set (White)	1式 → 1set	1,800	スキッドフット、パイプ、キャップ、ネジ付 Skid foot, pipe, cap and screws attached
158 0412-159	ボディマウント <del>L=30</del> ボディマウント <del>L=30</del> セット Body mount <del>L=30</del> and Body mount <del>L=30</del> set	各2 Each 2	500	

### 追加 Addition

0412-166	キャビンダンパーゴム Dumper rubber for cabin	4	400	
----------	---------------------------------------	---	-----	--

### P68 訂正 Correction

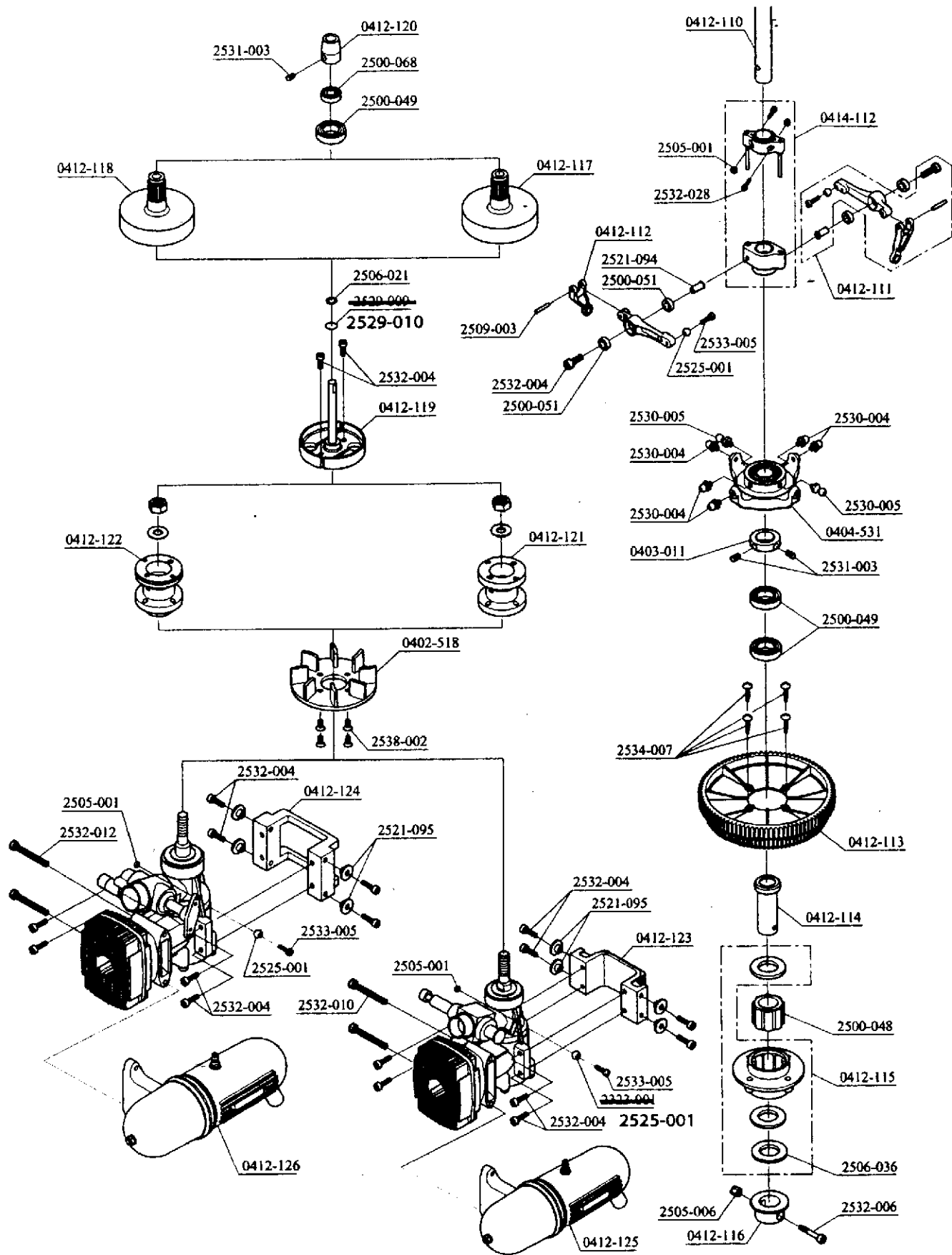
0412-147	SD テールピッチレバーセット SD tail pitch lever set	1式 1 set	1,000	ネジ、ガイドピン付 <del>Brg 別売</del> Screws and guide pins attached /without Brg.
2506-005	FW4X6X0.3T	<del>10</del> 10	100	
2506-029	FW6X8X0.3T	<del>5</del> 5	300	

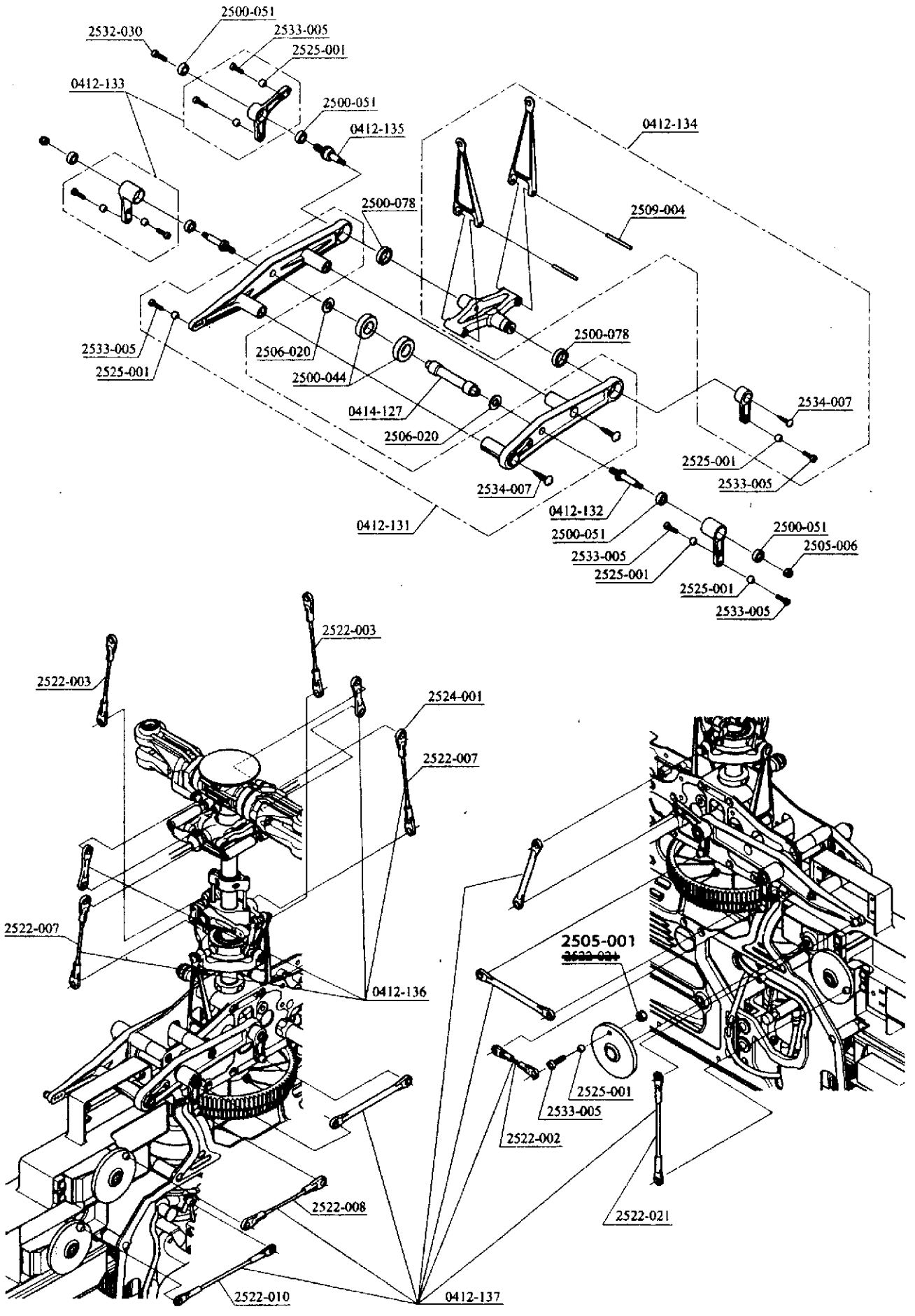
### P70 訂正 Correction

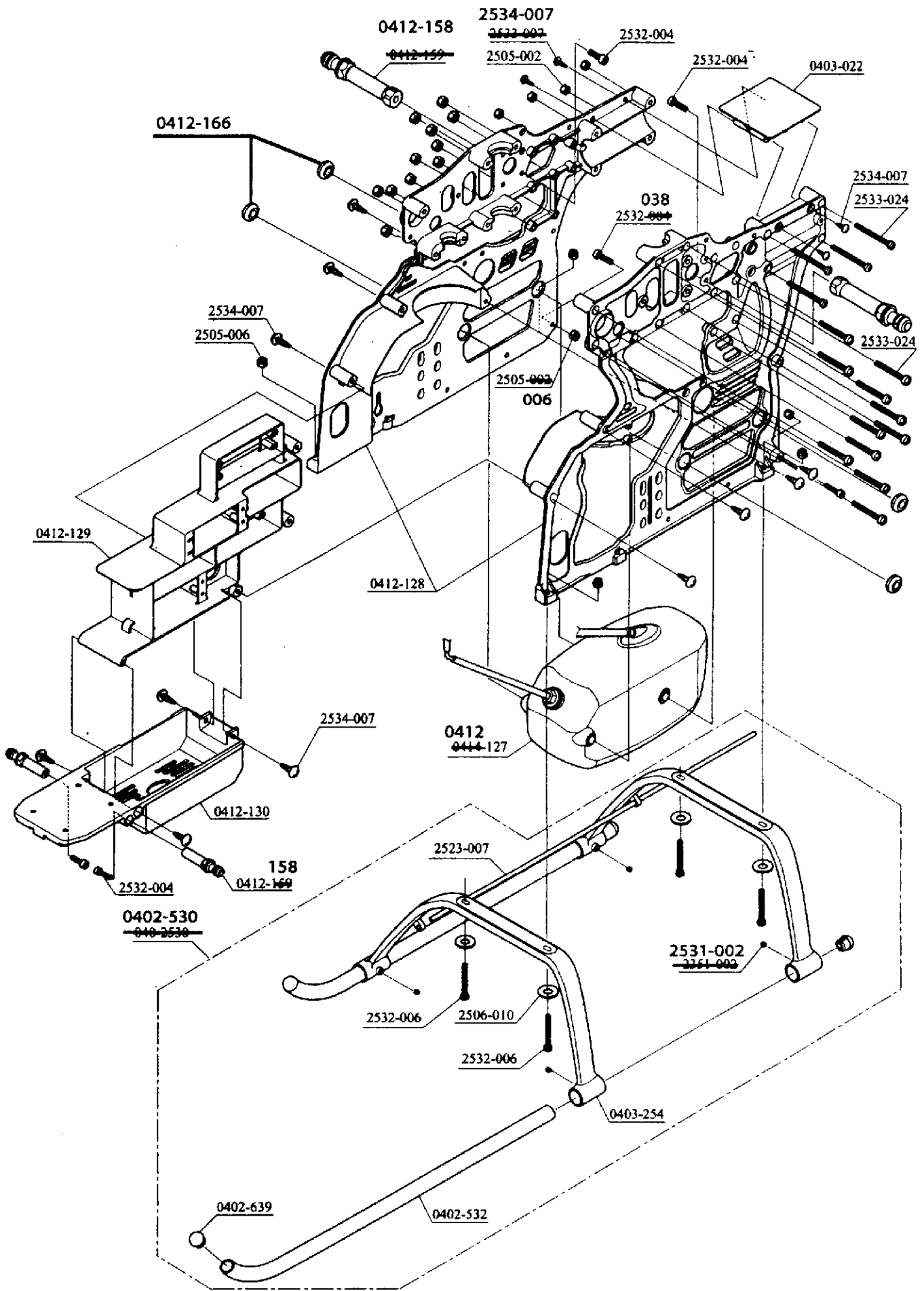
0412-151	SD テールブームブレース L= <del>640</del> 445 SD tail boom brace L= <del>640</del>	2	1,000	ターミナル付 with brace terminal
0412-156	スカディ 説明書 Sceadu instruction manual	1	2000 <del>1,000</del>	

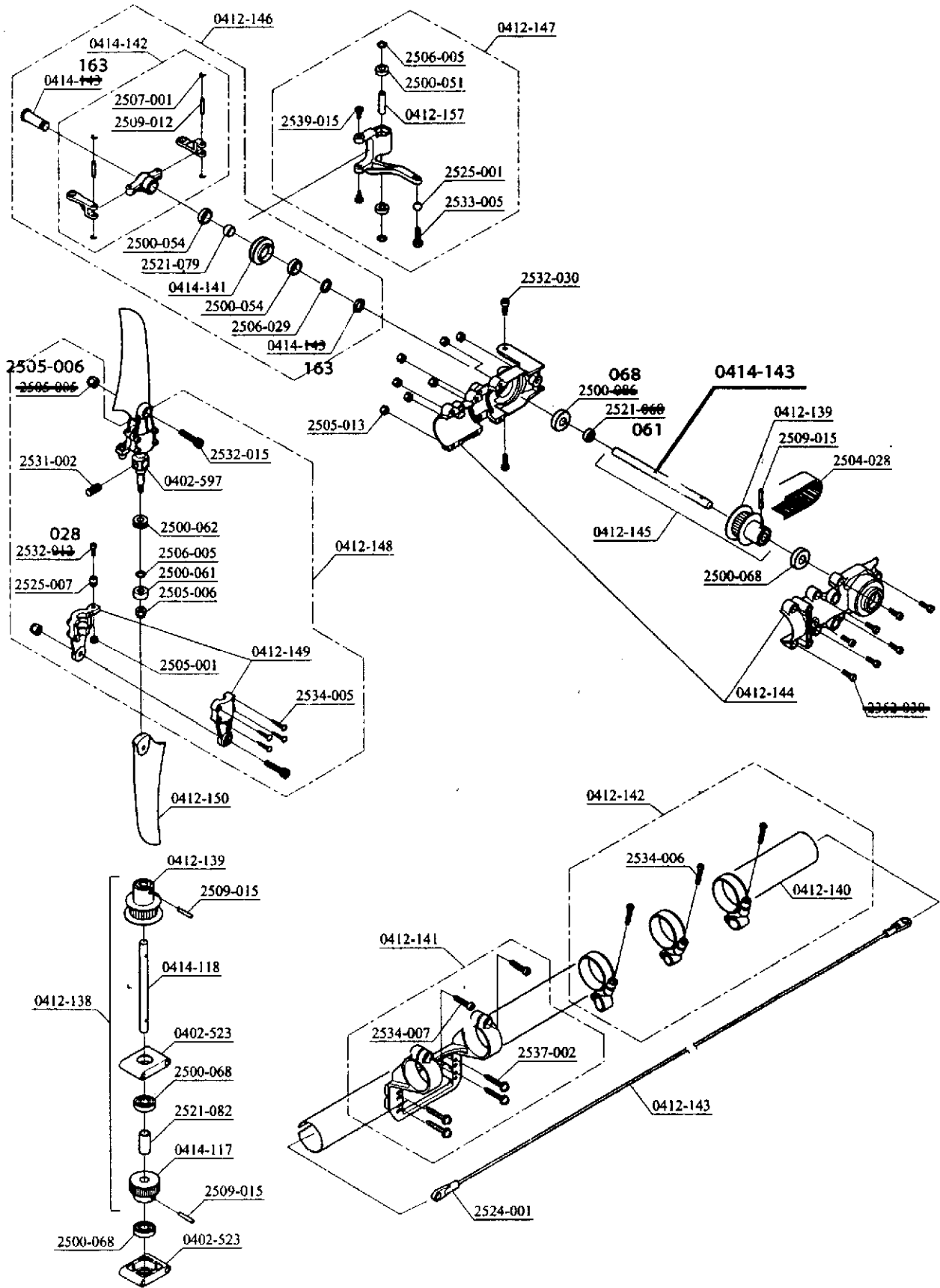
### 追加 Addition

0412-165	φ5 スナップピン φ5 snap pin	4	300	
0412-166	キャビンダンパーゴム Dumper rubber for cabin	4	400	



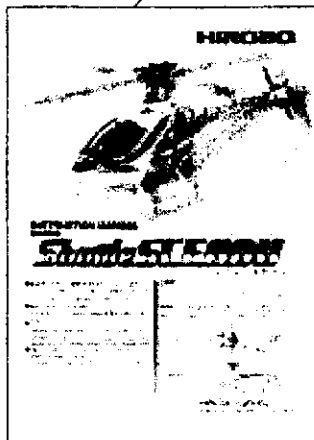




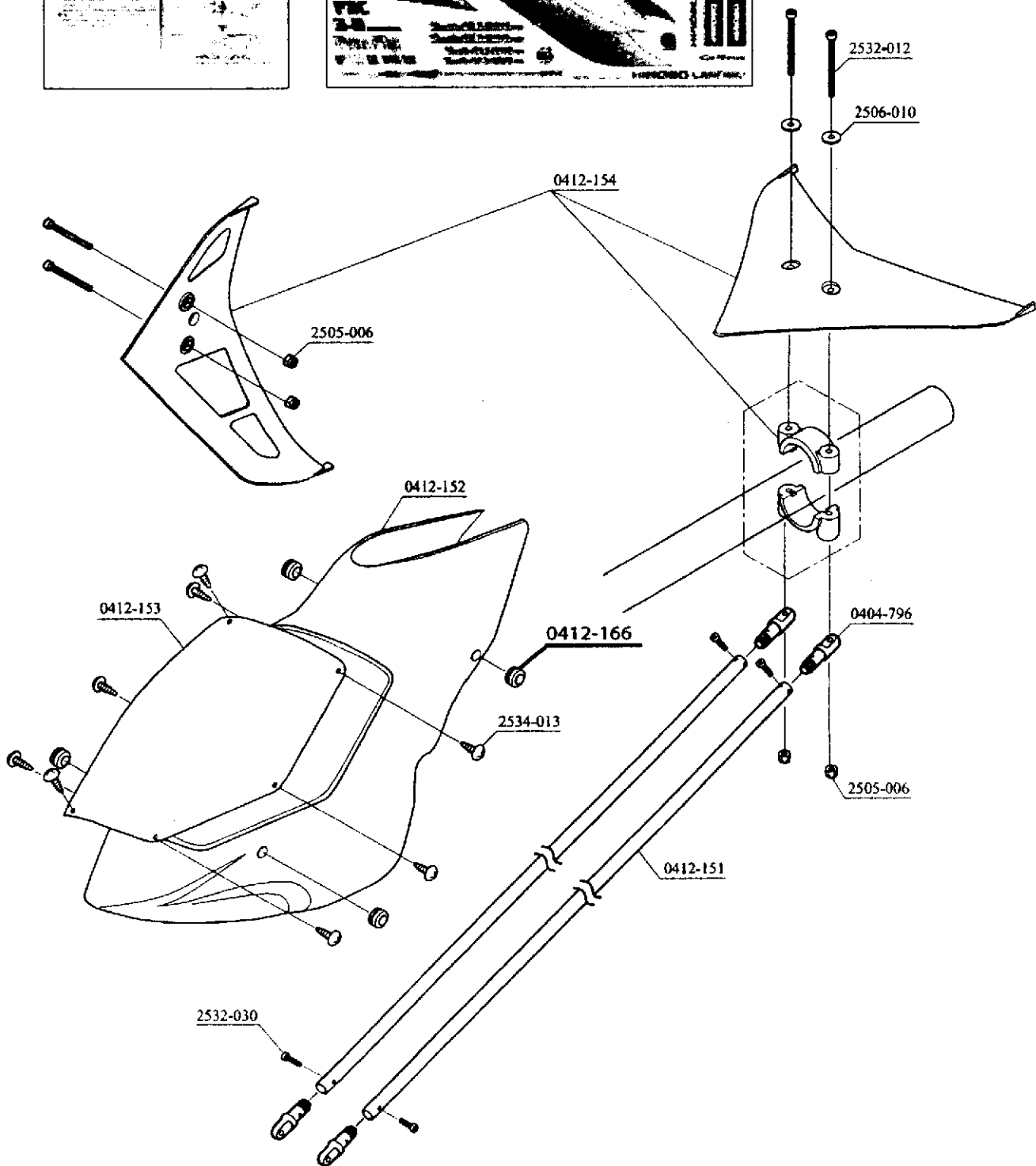
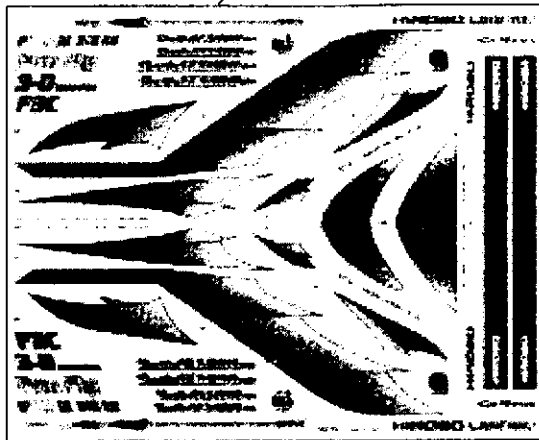




0412-156



0412-155



FUTABA FF8-H Super

		1ch(AIL)	2ch(ELE)	3ch(THR)	4ch(RUD)	5ch(GYR)	6ch(PIT)	
ATV	(R/U)	100%	100%	95%	100%	100%	100%	
	(L/D)	100%	100%	70%	100%	100%	100%	
D/R	NORM	80%	70%	-----	100%	-----	-----	スイッチ:E
	IDL1	90%	90%		100%			
	IDL2	100%	100%		100%			
EXP	NORM	0%	0%	-----	0%	-----	-----	
	IDL1	0%	0%		0%			
	IDL2	0%	0%		0%			
F/S	(NORM)	○	○		○	○	○	
	(F/S)			60%				
REVERS		REV	NORM	REV	NORM	NORM	NORM	
TH-CUT		機能のACT/INH		ACT		オフセット量	-20%	

			POS1	POS2	POS3	POS4	POS5	
TH-CRV		NORM	0%	35%	45%	68%	100%	
		IDL1	80%	70%	70%	80%	100%	
		IDL2	100%	80%	70%	80%	100%	
PI-CRV		NORM	35%	50%	65%	80%	100%	
		IDL1	20%	40%	55%	75%	95%	
		IDL2	0%	25%	50%	75%	90%	
REVOLU	INH	NORM	0%	0%	0%	0%	0%	
		IDL1	0%	0%	0%	0%	0%	
		IDL2	0%	0%	0%	0%	0%	

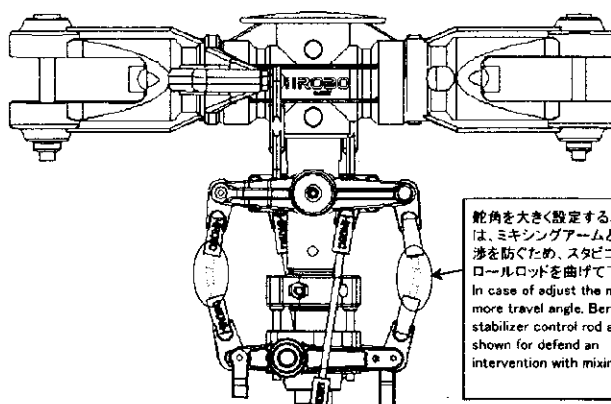
TH-HLD				ラダーオフセット	ACT
	ACT	ホールドポジション	0%	ラダーオフセット量	-27%

		AIL	ELE	RUD	
OFST-1	ACT	0%	9%	-32%	スイッチ:E
OFST-2	ACT	0%	12%	0%	

		NORM	IDL1	IDL2	
GYRO	ACT	5%	20%	82%	スイッチ:E

- ※1. ジャイロはGY401を使用しています  
 GY401 is applied to Gyro.
- ※2. オフセットは実際の飛行に合わせて調整して下さい。  
 Adjust the OFF-SET by actual flight.
- ※3. 各コンディションは以下のような設定になっています。  
 The setting of each condition is following.

NORM	ホバリング Hovering
IDL1	ループ兼ロール系 Loop & Roll
IDL2	3D
HOLD	オートローテーショ Autorotation



舵角を大きく設定する場合は、ミキシングアームとの干渉を防ぐため、スタビコントロールロッドを曲げて下さい。  
 In case of adjust the much more travel angle. Bend the stabilizer control rod as shown for defend an intervention with mixing arm.

JR X-3810

			AIL	ELEV	RUDD
DUAL-RATE EXP	0	D/R	80%	80%	60%
		EXP	LIN	LIN	40%
	1	D/R	90%	80%	80%
		EXP	LIN	LIN	40%
A.D.T	NORM		0	0	0
	ST-1		L6	U8	0
	ST-2		L6	U8	0
	HOLD		0	0	0

		THRO	AIL	ELEV	RUDD	GEAR	PIT
REVERSE SW		REV	REV	NORM	REV		NORM
TRAVEL	(H/L/D)	120%	130%	110%	150%		135%
ADJUST	(L/R/U)	90%	130%	110%	150%		135%
FAIL SAFE (SPCM)		F.S.	HOLD	HOLD	HOLD	HOLD	HOLD

		EXP	L	1	2	3	H
THRO CURVE	N	OFF	0%	30%	44.5%	65%	100%
	1	OFF	80%	70%	70%	80%	100%
	2	OFF	100%	80%	70%	80%	100%
PITCH CURVE	N	OFF	35%	LIN	70%	LIN	90%
	1	OFF	25%	LIN	63%	LIN	90%
	2	OFF	0%	LIN	50%	LIN	90%
	H	OFF	25%	LIN	62.5%	LIN	100%

AUTO D/R (POS.1)	ST1	ACT	GYRO SENS	AUTO	0	90%
	ST2	ACT			1	60%
	HLD	ACT			NORM	0
THRO HOLD	ACT	POS			STNT	1
		5%			HOLD	0

※1. ジャイロはG460Tを使用しています

G460T is applied to Gyro.

※2. オフセットは実際の飛行に合わせて調整して下さい。

Adjust the OFF-SET by actual flight.

※3. 各コンディションは以下のような設定になっています。

The setting of each condition is following.

N	ホバリング Hovering
1	ループ兼ロール系 Loop & Roll
2	3D
H	オートローテーショ Autorotation

SANWA STYLUS

		1) スロットル	2) エロン	3) エレベーター	4) ラダー	5) ジャイロ	6) ピッチ
REV		REV	REV	NOR	REV	REV	NOR
EPA	(H/L/D)	100%	100%	100%	100%	/	130%
	(L/R/U)	90%	100%	100%	100%	/	130%
F-SAFE		35%	INH	INH	INH	INH	INH

		エロン	エレベーター	ラダー	GYRO	1	2	
D/R	N	80%	80%	100%	N	-150%	90%	
		80%	80%	100%	1	83%	88%	
	1	100%	80%	110%	2	83%	88%	
		100%	80%	110%	3	-80%	-85%	
	2	100%	80%	90%	4	100%	100%	
		100%	80%	90%				
	3	100%	100%	110%				
		100%	100%	110%				
	4	80%	80%	100%				
		80%	80%	100%				
	EXP	N	0%	0%	0%			
		1	20%	0%	30%			
2		20%	20%	40%				
3		20%	20%	50%				
4		15%	15%	60%				
OFF SET	N	0%	0%	0%				
	1	L6%	U8%	0%				
	2	L6%	U8%	0%				
	3	L6%	U8%	0%				
	4	0%	0%	L20%				

			PL	P1	P2	P3	PH
PIT CURVE	N	レート	30%	INH	64%	INH	90%
	1	レート	24%	INH	55%	INH	90%
	2	レート	20%	INH	50%	INH	82%
	3	レート	-5%	INH	48%	INH	90%
	4	レート	15%	INH	60%	INH	100%
TH CURVE	N	ポイント	/	INH	50%	INH	/
		レート	0%	INH	50%	INH	100%
	1	ポイント	/	35%	50%	75%	/
		レート	80%	65%	67%	77%	100%
	2	ポイント	/	35%	50%	81%	/
		レート	85%	78%	75%	INH	100%
3	ポイント	/	25%	50%	75%	/	
	レート	100%	70%	60%	77%	100%	

※1. ジャイロはSG-11を使用しています

SG-11 is applied to Gyro.

※2. オフセットは実際の飛行に合わせて調整して下さい。

Adjust the OFF-SET by actual flight.

※3. 各コンディションは以下のような設定になっています。

The setting of each condition is following.

N	ホバリング Hovering
1	ループ系 Loop
2	ロール系 Roll
3	3D
4	オートローテーション Autorotation